



Antecedentes y Perspectivas de la Biomecánica





1983

El álbum “Thriller”, de Michael Jackson, vende más de 50 millones de copias en todo el mundo



Estreno de la película “El Retorno del Jedi”

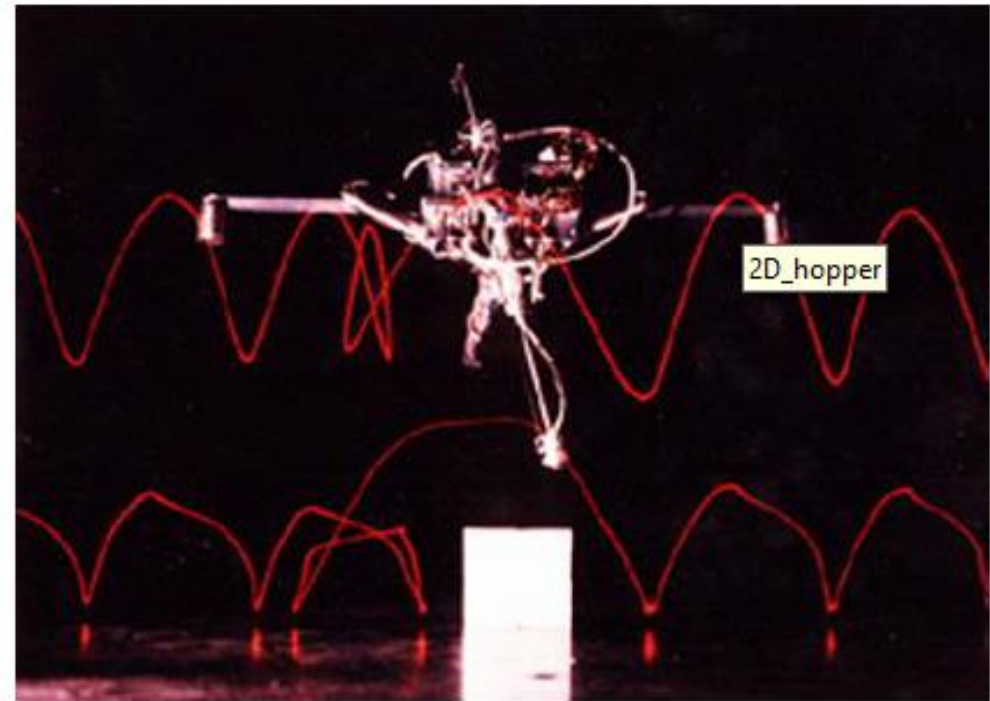
La empresa holandesa Phillips presenta el Compact Disc





1983

El Prof. Raibert del M.I.T. presenta el primero robot balanceado dinámicamente con una sola pata. El robot tenía 1.10 m de altura y un peso de 17.3 Kgs.



1983

Odetics presenta en investigación un innovador vehículo de seis patas impulsado por ruedas en cada pata. El robot móvil es capaz de jalar 5.6 veces su propio peso y cargar 2.3 su propio peso. Se presentó comercialmente por UK Robotics en 2001.





1983

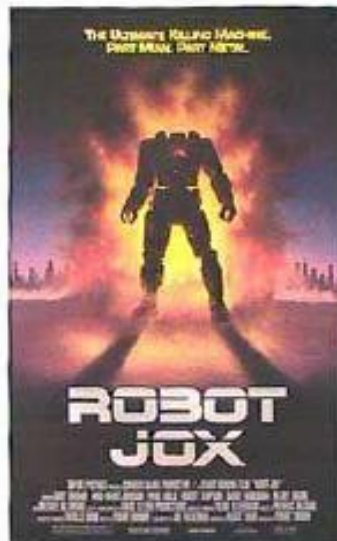
**La serie de televisión “El Auto Increíble”
goza de una gran popularidad**





1988

Se concibe el concepto del juguete “RoboSapien” en la empresa WowWeee Factory New



Se estrena la película “Robot Jox”, Un relato futurista que narra las luchas por conseguir la posesión del mundo.



1988



**El robot caminante
AMBLER,
desarrollado por el
Dr. Whittaker
en Carnegie Mellon
University y
el Robotics Institute
para aplicaciones
de exploración**



1988

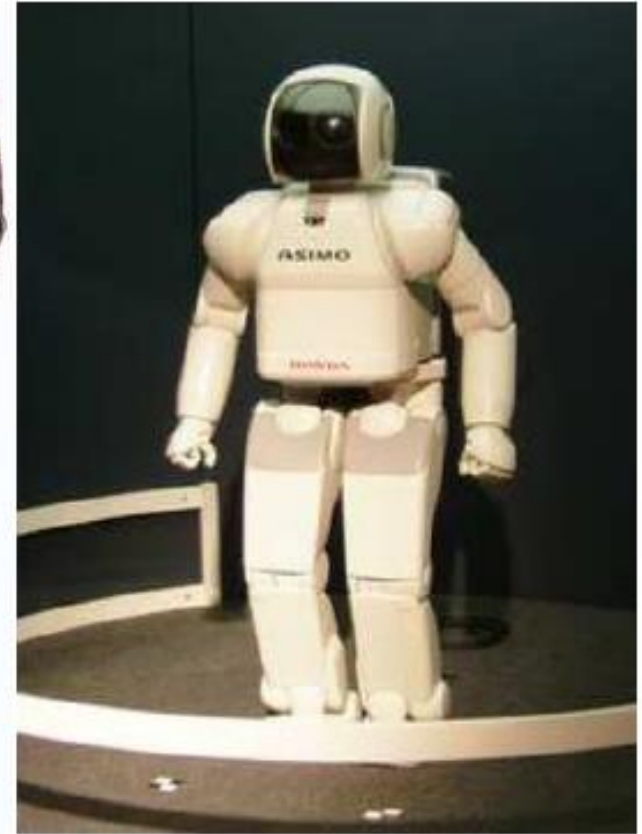
Los robots son utilizados de forma extensa en diversas aplicaciones industriales





1993

Diseños de robots japoneses marcan una nueva etapa en la aplicación de robots caminantes





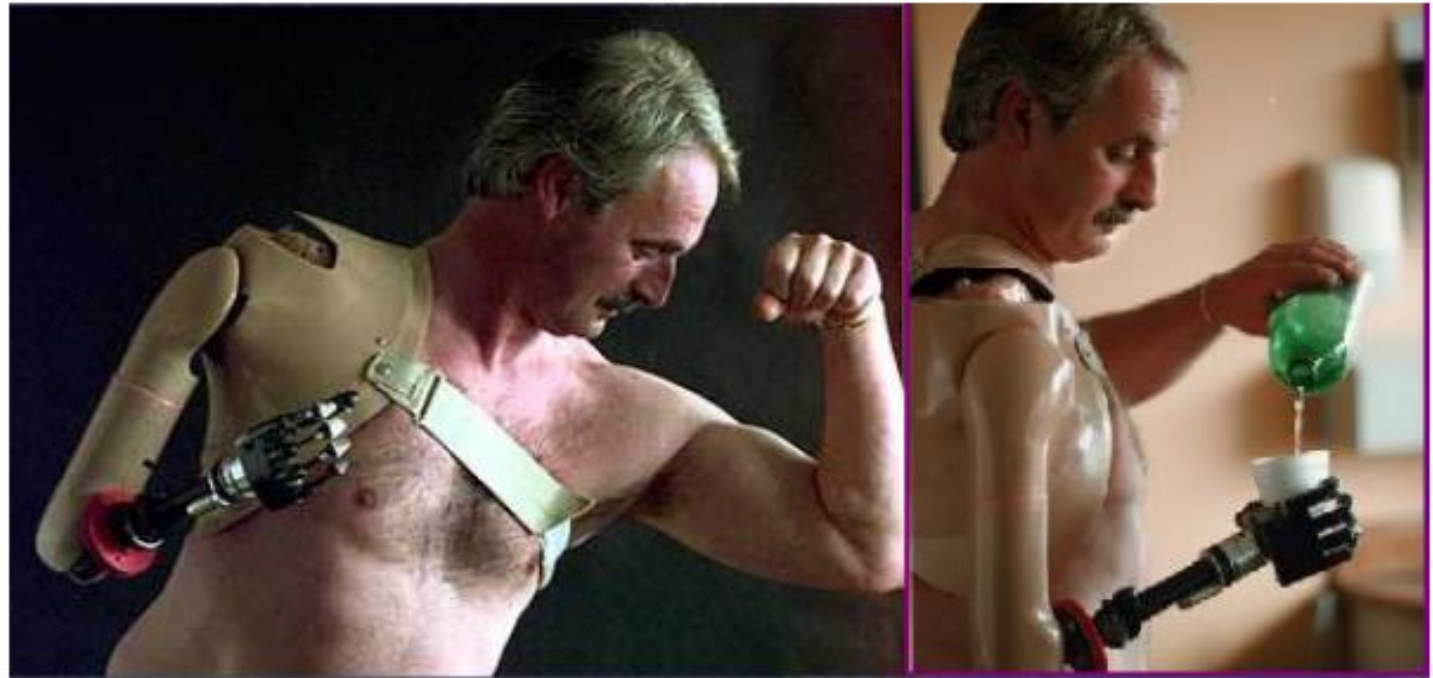
1993



**La robótica médica
permite realizar
operaciones
mediante la
técnica de
Laparoscopia.**



1998



Dr. David Gow, del grupo de Investigación y desarrollo de prótesis en el Hospital Ortopédico “Princesa Rosa Margarita” desarrolla un sistema de brazo modular, conocido como el primer brazo biónico.



1998

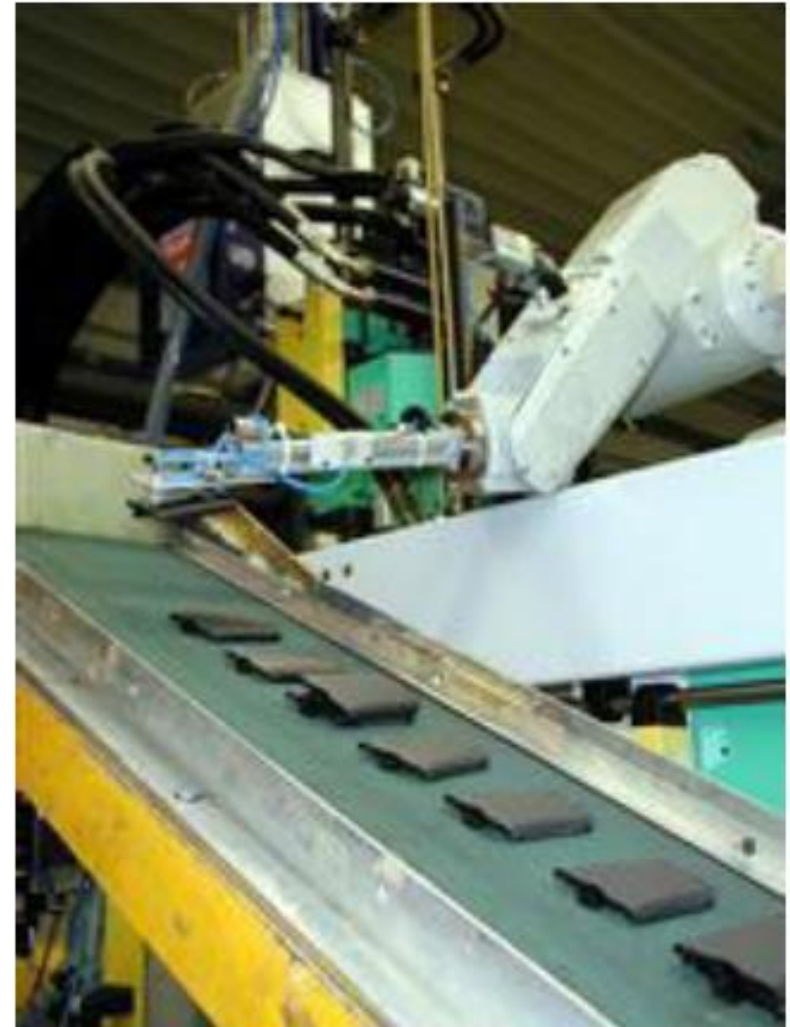


**El robot Aibo ERS-7
De la empresa SONY
rompe record de ventas**



2003

Los robots aumentan la producción en un 10% en una planta de inyección de plástico ya automatizada, y operan 24 horas al día durante seis años sin averías.





2003

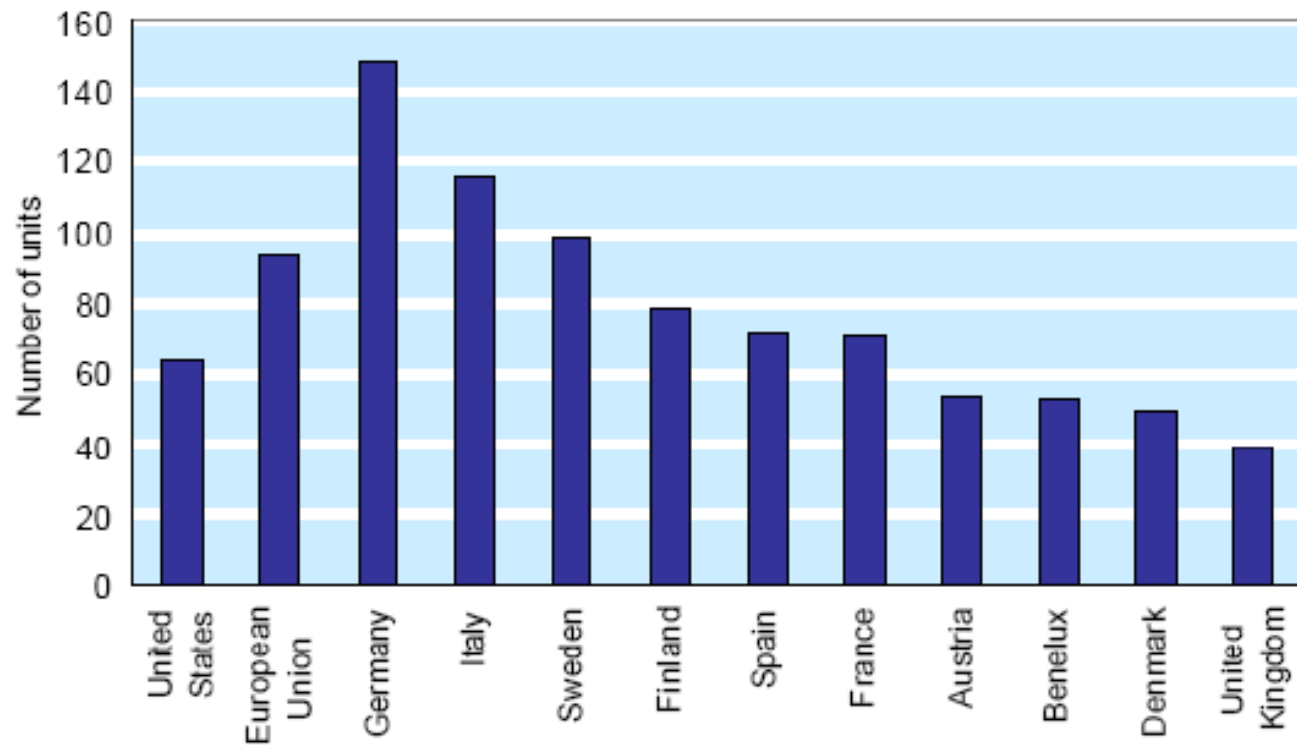
**Sistemas
de realidad
Virtual
Permiten el
entrenamiento
militar en
Estados
Unidos**





	2003
Japan <i>a/</i>	322
Rep. of Korea <i>b/</i>	138
United States	63
European Union	93
Germany	148
Italy	116
Sweden	99
Finland	78
Spain	72
France	71
Austria	54
Benelux	53
Denmark	50
United Kingdom	39
Australia	36
Norway	24
Portugal	15
Czech Rep. <i>a/</i>	12

Number of robots per 10,000 persons employed in the manufacturing industry in 2003



Sources. UNECE and IFR.

2008

**Dr. Ralph Hollis
desarrolla una
interface háptica
mediante levitación
magnética, que da a
los usuarios la
sensibilidad de tocar
las cosas**





2008

Diversos avances tecnológicos facilitan la vida de las personas





2008



**Se desarrollan
nuevos conceptos
de productos con
alta tecnología
integrada
(mecatrónica).**



2008

Miembros inteligentes son capaces de interpretar las señales musculares





UNIVERSIDAD AUTÓNOMA DE QUERÉTARO
FACULTAD DE INGENIERÍA



Tarea por equipos

- Documentar en su cuaderno las investigaciones que consideren más importantes sobre el desarrollo de la biomecánica en los últimos 10 años (Por lo menos, tres investigaciones por año).
- Realizar una presentación que muestre la investigación más relevante por año documentada en el punto anterior.
- Enviar la presentación por correo electrónico a su profesor para revisión.
- Efectúe en su cuaderno una reflexión sobre la tendencia que observa sobre la evolución de la biomecánica.